

République Algérienne Démocratique et Populaire
Ministère de l'Enseignement Supérieur et de la Recherche Scientifique
Université Djilali Bounaama –Khemis Miliana

Faculté des Sciences et de la Technologie

Chapitre 5 : Les équations différentielles ordinaires d'ordre 1 et 2

Mathématiques 2 (L1 ST-SM)

Semestre 2-2021-2022

Présenté par Leila Slimane

Table des matières

Table des matières	1
0.1 Équations différentielles ordinaires :	2
0.2 Équations différentielles du premier ordre	3
0.2.1 Équations à variables séparables	3
0.2.2 Équations homogènes	4
0.2.3 Équations différentielles linéaires	5
0.2.4 Équations différentielles de Bernoulli	7
0.3 Équations différentielles linéaires du second ordre à coefficients constants	8
0.3.1 Résolution de l'équation homogène	8
0.3.2 <i>Équations avec second membre (non-homogène)</i>	9

0.1 Équations différentielles ordinaires :

Définition 0.1.1 Une équation différentielle ordinaire (E.D.O) d'ordre n est une relation entre une fonction inconnue $y(x)$ d'une seule variable réelle x , ses dérivées $y'(x), y''(x), \dots, y^{(n)}(x)$ et la variable indépendante de la forme :

$$F(x, y(x), y'(x), y''(x), \dots, y^{(n)}(x)) = 0 \quad (E)$$

(ou tout simplement $F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0$) où F est une fonction continue.

- L'ordre n de l'équation différentielle est l'ordre de la dérivée la plus élevée apparaissant dans l'équation.
- L'équation différentielle est dite ordinaire si elle comporte une seule variable indépendante.
- Si la fonction Y est à valeurs dans \mathbb{R} , l'équation (E) est dite scalaire.
- Si la fonction Y est à valeurs dans \mathbb{R}^P , l'équation (E) est dite vectorielle.

Exemple 0.1.1 1. $x^3y' + y^2 - 7 = 0$ est une équation différentielle ordinaire du premier ordre.

2. $y'' + (5x^6 + 8)y' - 5y = x$ est une équation différentielle ordinaire du second ordre.

3. $y^{(4)} + (7 \sin x)y' + x^3y^2 = 0$ est une équation différentielle ordinaire du troisième ordre.

Définition 0.1.2 On appelle solution de (E) sur I , ou intégrale de (E) sur I , toute fonction φ définie sur un intervalle ouvert I admettant des dérivées jusqu'à l'ordre n et telle que :

$$F(x, \varphi(x), \varphi'(x), \varphi''(x), \dots, \varphi^{(n)}(x)) = 0 \quad (E).$$

Résoudre (E) dans I , c'est trouver l'ensemble de ses solutions dans I . Une équation pouvait posséder une infinité de solutions.

Exemple 0.1.2 Considérons l'équation différentielle :

$y' = 2xy + 4x$. La fonction $y(x) = k \exp(x^2)$ est bien une solution de cette équation sur \mathbb{R} , ceci quel que soit $k \in \mathbb{R}$.

Cas particulier : $y' = f(x) \Rightarrow y = \int f(x)dx$.

Les solutions de cette équation sont les primitives de la fonction f .

0.2 Équations différentielles du premier ordre

Une équation différentielle du premier ordre est une équation du type :

$$F(x, y, y') = 0 \Leftrightarrow y' = f(x, y).$$

On distingue les types suivants :

1. Équations à variables séparables : $f(y)y' = g(x)$.
2. Équations homogènes $y' = f(\frac{y}{x})$.
3. Équations linéaires : $y' + f(x)y = g(x)$.
4. Équations différentielles de Bernoulli : $y' + f(x)y = g(x)y^\alpha$, $\alpha \in \mathbb{R} - \{0, 1\}$.

0.2.1 Équations à variables séparables

Une équation différentielle est dite à variables séparables si on peut l'écrire sous la forme :

$$f(y)y' = g(x).$$

On a :

$$y' = \frac{dy}{dx} \Rightarrow (f(y)y' = g(x) \Leftrightarrow f(y)dy = g(x)dx.$$

On intègre alors chacun des cotés en considération les variables indépendantes :

$$\int f(y)dy = \int g(x)dx.$$

Exemple 0.2.1 Considérons l'équation différentielle : $\sqrt{1-x^2}y'y^2 = 1$.

Elle est équivalente à :

$$y'y^2 = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

qui est une équation à variables séparables. En intégrant on trouve :

$$\begin{aligned}\int y^2 dy &= \int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx \\ \frac{1}{3}y^3 &= \arcsin x + C \\ y &= \sqrt[3]{3 \arcsin x + 3C}.\end{aligned}$$

Exemple 0.2.2 Résoudre l'équation différentielle :

$$y' = \frac{6x^2}{2y + \cos y} \quad (1)$$

et trouver la solution qui vérifie la condition initiale $y(1) = \pi$.

L'équation (1) est équivalente à :

$$\begin{aligned}(2y + \cos y)dy &= 6x^2 dx \\ \int (2y + \cos y)dy &= \int 6x^2 dx \\ y^2 + \sin y &= 2x + C.\end{aligned} \quad (2)$$

Le solution est donné d'une manière implicite.

La condition initiale est $y(1) = \pi$, on remplace $x = 1$ et $y = \pi$ dans l'équation (2) on trouve :

$$\pi^2 + \sin \pi = 2 + C \Rightarrow C = \pi^2 - 2.$$

Par la suite la solution est donné implicitement par : $y^2 + \sin y = 2x + \pi^2 - 2$.

0.2.2 Équations homogènes

Définition 0.2.1 Une équation différentielle est dite homogène si on peut l'écrire sous la forme suivante :

$$y' = f\left(\frac{y}{x}\right).$$

Afin de résoudre ce type d'équations, on pose : $z = \frac{y}{x}$, soit $y = zx$ et $y' = z'x + z$

Donc :

$$y' = f\left(\frac{y}{x}\right) \Leftrightarrow xz' = f(z) - z.$$

Cette équation différentielle est une équations différentielle à variables séparables.

On chercher à résoudre l'équation suivante :

$$\int \frac{dz}{f(z)-z} = \int \frac{1}{x} dx.$$

Exemple 0.2.3 *Considérons l'équation homogène suivante :*

$$y' = \exp\left(\frac{y}{x}\right) + \frac{y}{x} \dots (1)$$

Passons aux changement de variables :

$$z = \frac{y}{x} \Rightarrow y' = z + xz.$$

Remplaçant en (1) on obtient :

$$z + xz' = \exp(z) + z \Rightarrow xz' = \exp(z) \Rightarrow z' \exp(-z) = \frac{1}{x}.$$

En intégrant on obtient : $\int \exp(-z) dz = \int \frac{1}{x} dx \Rightarrow -\exp(-z) = \ln|x| + C$,

ce qui est équivalent à : $\exp(-z) = \ln \frac{K}{|x|}$. Par la suite : $y = -x \ln(\ln \frac{K}{|x|})$.

0.2.3 Équations différentielles linéaires

Nous nous intéressons ici aux équations différentielles ordinaires linéaires.

Définition 0.2.2 *Une équation différentielle du premier ordre est dite linéaire si elle s'écrit de la forme :*

$$y' + f(x)y = g(x),$$

(i.e. elle est linéaire par rapport à la fonction inconnue y et par rapport à sa dérivée y')

où f et g sont des fonctions réelles définies et continues sur un intervalle I de \mathbb{R} .

Équations différentielles linéaires homogènes

Définition 0.2.3 *Soit f une fonction réelle continue sur un intervalle I de \mathbb{R} . Une équation différentielle du premier ordre homogène du premier ordre est une équation différentielle de la forme :*

$$y' + f(x)y = 0. \quad (E_H)$$

Remarque 0.2.1 *La fonction nulle est solution de l'équation différentielle du premier ordre homogène (E_H) .*

L'ensemble S_H des solutions de l'équation différentielle (E_H) sur I est donné par :

$$S_H = \{y, \text{ tel que } y(x) = C \exp(-F(x)), C \in \mathbb{R}\}$$

où F désigne une primitive de f sur I i.e. :

$$F(x) = \int f(x)dx, \quad y(x) = C \exp(- \int f(x)dx).$$

Exemple 0.2.4 Soit l'équation différentielle homogène du premier ordre :

$$y' + \frac{5}{1+x^2}y = 0 \dots (E_H)$$

$$\text{On a : } (E_H) \Leftrightarrow y' = -\frac{5}{1+x^2}y \Leftrightarrow y' = C \exp(- \int \frac{5}{1+x^2}dx)$$

$$\Leftrightarrow y = C \exp(-5 \arctan(x)).$$

Donc :

$$S_H = \{y, \text{ tel que } y(x) = C \exp(-5 \arctan(x)), C \in \mathbb{R}\}.$$

Équations différentielles linéaires non-homogènes

Considérons l'équation différentielle linéaire non-homogène :

$$y' + f(x)y = g(x) \quad (E).$$

On appelle équation différentielle homogène (E_H) associée à (E) l'équation :

$$y' + f(x)y = 0. \quad (E_H).$$

Proposition 0.2.1 Soient y_p une solution particulière sur I de l'équation différentielle linéaire (E) et (y_H) les solutions de l'équation différentielle (E_H) sur I . L'ensemble S des solutions de l'équation différentielle (E) sur I est donné par :

$$S = \{y, y = y_H + y_p\}.$$

Exemple 0.2.5 Considérons l'équation : $y' - xy = -x^3$ (E) .

Vérifier que $y_p = x^2 - 2$ est une solution particulière de (E) et déduire les solutions de (E) .

On a $y'_p = 2x$, remplaçant dans (E) on trouve :

$$2x - x(x^2 - 2) = -x^3$$

Donc y_p est bien une solution particulière de (E) .

L'équation homogène associée à (E) est :

$$y' - xy = 0$$

Ses solutions sont de la formes : $y_H = C \exp(\frac{1}{2}x^2)$.

Par la suite les solutions de (e) sont :

$$y = y_p + y_H = x^2 - 2 + C \exp(\frac{1}{2}x^2).$$

Exemple 0.2.6

0.2.4 Équations différentielles de Bernoulli

Définition 0.2.4 On appelle équation de Bernoulli toute équation différentielle de la forme :

$$y' + f(x)y = g(x)y^\alpha, \quad \alpha \in \mathbb{R} - \{0, 1\},$$

où f et g sont des fonctions continues.

On remarque que si $n = 0$, l'équation de Bernoulli n'est qu'une équation linéaire avec second membre

$$y' + f(x)y = g(x),$$

et si $n = 1$ l'équation est équivalente à l'équation linéaire sans second membre :

$$y' + (f(x) - g(x))y = 0.$$

Afin de résoudre l'équation de Bernoulli on l'a ramène avec un changement de variable adéquat à une équation différentielle linéaire avec un second membre.

On a :

$$y' + f(x)y = g(x)y^\alpha \Rightarrow y'y^{-\alpha} + f(x)y^{1-\alpha} = g(x)\dots\dots\dots(1)$$

Posons : $z = y^{1-\alpha}$. Par la suite : $z' = (1 - \alpha)y'y^{-\alpha}$.

Substituons dans l'équation (1) on obtient :

$$z' + (1 - n)f(x)z = (1 - n)g(x) \quad (2).$$

On constate que l'équation (2) est linéaire, simple à résoudre par la méthode de variations des constantes.

0.3 Équations différentielles linéaires du second ordre à coefficients constants

Définition 0.3.1 Une équation différentielle linéaire du second ordre, à coefficients constants est une équation de la forme :

$$ay'' + by' + cy = g(x) \quad (E)$$

où $a, b, c \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$ et g est une fonction continue sur un intervalle I .

L'équation :

$$ay'' + by' + cy = 0 \quad (E_0)$$

est appelée l'équation homogène associée à (E) .

Théorème 0.3.1 L'ensemble des solutions de l'équation homogène (E_0) est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 2.

0.3.1 Résolution de l'équation homogène

On cherche une solution de (E_0) sous la forme $y(x) = e^{rx}$ ou $r \in \mathbb{C}$ est une constante à déterminer. On a : $ay'' + by' + cy = 0 \Rightarrow (ar^2 + br + c)e^{rx} = 0 \Rightarrow ar^2 + br + c = 0$.

Définition 0.3.2 L'équation $ar^2 + br + c = 0$ est appelée l'équation caractéristique associée à (E_0) .

et $\Delta = b^2 - 4ac$ est appelé le discriminant caractéristique associé à (E_0) .

Théorème 0.3.2 1. si $\Delta > 0$, l'équation caractéristique possède deux racines réelles distincts $r_1 \neq r_2$ et les solutions de (E_0) sont :

$$y(x) = \lambda \exp(r_1x) + \mu \exp(r_2x), \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

2. si $\Delta = 0$, l'équation caractéristique admet une racine double r_0 et les solutions sont :

$$y(x) = (\lambda + \mu x) \exp(r_0x) \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

3. si $\Delta < 0$, l'équation caractéristique possède deux racines complexes conjugués

$r_1 = \alpha + i\beta$, $r_2 = \alpha - i\beta$ et les solutions de (E_0) sont :

$$y(x) = \exp(\alpha x)(\lambda \cos(\beta x) + \mu \sin(\beta x)), \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

Exemple 0.3.1 1. Considérons l'équation différentielle :

$$y'' + 5y' + 6y = 0.$$

L'équation caractéristique est $r^2 - 5r + 6 = 0$, elle possède deux racines réelles distincts

$r_1 = 2, r_2 = 3$. donc ,pour tout $x \in \mathbb{R}$, la solution est

$$y(x) = \lambda \exp(2x) + \mu \exp(3x), \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

2. L'équation caractéristique de l'équation

$$y'' - 6y' + 9y = 0$$

est $r^2 - 6r + 9 = 0$. Le discriminant est nul $\Delta = 0$, donc on a une racine réelle

double $r_0 = 3$ et par la suite les solutions sont :

$$y(x) = (\lambda + \mu x) \exp(3x) \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

3. L'équation caractéristique de l'équation

$$y'' - 2y' + 5y = 0$$

est $r^2 - 2r + 5 = 0$. On a $\Delta < 0$, elle possède deux racines complexes conjugués

$r_1 = 1 + 2i, r_2 = 1 - 2i$ et par la suite les solutions sont :

$$y(x) = \exp(x)(\lambda \cos(2x) + \mu \sin(2x)), \quad \text{où } \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

0.3.2 Équations avec second membre (non-homogène)

Nous traitons maintenant le cas de la présence du second membre g qui est une fonction continue sur un intervalle ouvert $I \subset \mathbb{R}$:

Proposition 0.3.1 $ay'' + by' + cy = g(x) \quad (E).$

Proposition 0.3.2 Les solutions générales de l'équation (E_0) s'obtiennent en ajoutant les solutions générales de l'équation homogène à une solution particulière de (E) .

Il reste donc à trouver une solution particulière.

On traite le cas suivant :

$g(x) = \exp(\alpha x)P(x)$, $\alpha \in \mathbb{R}$ et P un polynôme, alors on cherche une solution particulière sous la forme

$$y_0(x) = x^m \exp(\alpha x)Q(x),$$

ou Q est un polynôme de même degré que P avec :

- $y_0(x) = \exp(\alpha x)Q(x)$, ($m = 0$) si α n'est pas une racine de l'équation caractéristique.
- $y_0(x) = x \exp(\alpha x)Q(x)$, ($m = 1$) si α est une racine simple de l'équation caractéristique.
- $y_0(x) = x^2 \exp(\alpha x)Q(x)$, ($m = 2$) si α est une racine double de l'équation caractéristique.